

I droni multirottore sono piccoli velivoli, tipicamente progettati per essere pilotati da remoto oppure compiere missioni senza comando diretto dell'uomo (Unmanned Aerial Vehicle - UAV).

All'interno del Dipartimento di Ingegneria dell'Informazione dell'Università Politecnica delle Marche, stiamo lavorando con diverse tipologie di droni, sia commerciali sia prototipali, sui seguenti ambiti:

- ❑ Controllo di basso livello (**autopilota**)
- ❑ Esperimenti per l'automazione del volo (**pianificazione del volo**)
- ❑ Diagnosi guasti (**rilevamento problemi in volo**)
- ❑ Controllo tollerante ai guasti (**safe landing**)
- ❑ Computer Vision e Misure (**remote sensing**)

